

Esame di Analisi matematica II : esercizi  
A.a. 2009-2010, sessione estiva, III appello

Corso:      OMARI          TIRONI   

COGNOME e NOME \_\_\_\_\_ N. Matricola \_\_\_\_\_

Anno di Corso \_\_\_\_\_ Laurea in Ingegneria \_\_\_\_\_

Si risolvano gli esercizi :    1     2     3     4     5     6

**ESERCIZIO N. 1.** Si consideri la serie di funzioni

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{e^{-nx}}{n+1}.$$

(i) Si determini l’insieme di convergenza della serie.

(ii) Si calcoli la somma della serie.

**ESERCIZIO N. 2.** Si consideri la funzione

$$f(x, y) = (x - y)^2(x^2 + y^2 - 1).$$

(i) Si determinino

- i segni di  $f$ :

- il gradiente di  $f$ :

- i punti critici di  $f$ :

(ii) Si provi che  $f$  ha esattamente due punti di minimo relativo in senso stretto.

(iii) Si determinino  $\inf f$  e  $\sup f$ , specificando se sono, rispettivamente, il minimo assoluto e il massimo assoluto di  $f$ .

COGNOME e NOME \_\_\_\_\_ N. Matricola \_\_\_\_\_

**ESERCIZIO N. 3.** Si calcoli la massa del solido

$$E = \{(x, y, z)^T \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq z^2 \leq 4\}$$

avente densità  $\delta(x, y, z) = |x| + |y|$ .

**RISULTATO**

**SVOLGIMENTO**

**ESERCIZIO N. 4.** Si consideri la funzione

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy^2}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y)^T \neq (0, 0)^T \\ 0 & \text{se } (x, y)^T = (0, 0)^T. \end{cases}$$

(i) Si calcolino tutte le derivate direzionali di  $f$  in  $(0, 0)^T$ .

(ii) Si stabilisca se  $f$  è differenziabile in  $(0, 0)^T$ .

(iii) Si stabilisca se l’insieme di livello  $L_1\{(x, y)^T : f(x, y) = 1\}$  è il sostegno di una curva regolare in forma implicita.

(iv) Si determinino la retta tangente e la retta normale a  $L_1$  nel punto  $(2, 2)^T$ .

COGNOME e NOME \_\_\_\_\_ N. Matricola \_\_\_\_\_

**ESERCIZIO N. 5.** Si risolva, al variare del parametro  $p > 0$ , il problema di Cauchy

$$\begin{cases} y' = |y|^p \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

e si determini, in dipendenza di  $p$ , il massimo intervallo su cui la soluzione esiste.

**SVOLGIMENTO**

**ESERCIZIO N. 6.** Si consideri il campo vettoriale

$$g(x, y, z) = \left( ye^{x^2y^2}, xe^{x^2y^2} \right)^T.$$

(i) Si calcoli il rotore di  $g$ .

(ii) Si stabilisca se  $g$  è conservativo su  $\mathbb{R}^2$ .

(iii) Si calcoli  $\int_{\gamma_1} \langle g, \tau \rangle ds$  con  $\gamma_1(t) = (t, 0)^T$ ,  $t \in [-1, 1]$ .

(iv) Si calcoli  $\int_{\gamma_2} \langle g, \tau \rangle ds$  con  $\gamma_2(t) = (\cos t, \sin t)^T$ ,  $t \in [0, \pi]$ .